This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

PAT-NO:

JP402154844A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 02154844 A

TITLE:

GEAR SHIFT DEVICE FOR AUTOMATIC TRANSMISSION

PUBN-DATE:

June 14, 1990

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

ASADA, TOSHIYUKI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

TOYOTA MOTOR CORP

N/A

APPL-NO:

JP63308416

APPL-DATE:

December 6, 1988

INT-CL (IPC): F16H003/66

US-CL-CURRENT: 475/276

ABSTRACT:

PURPOSE: To cope with various specification changes by providing single pinion type first and third planetary gears and the double pinion type second planetary gear in series and connecting specific elements directly or via coupling means respectively.

CONSTITUTION: Single pinion type first and third planetary gears 1 and 3 and the double pinion type second planetary gear 2 are arranged coaxially with an input shaft 4 and an output shaft 5; the first and second ring gears 1R and 2R, the first carrier 1C and the second carrier 2C and the third ring gear 3R, the second sun gear 2S and the third carrier 3C are connected invariably or selectively via coupling means. When the first and second carriers 1C and 2C

and the third ring gear 3R are connected via a clutch K3 and clutches K1-K3 and brakes B1-B3 are selectively coupled, for example, five forward speeds and one reverse speed are obtained. When clutch positions are changed or added, five forward speeds and two reverse speeds, six forward speeds and one reverse speed

or the like are obtained. Various specification changes can be coped with.

COPYRIGHT: (C)1990,JPO&Japio

⑪特許出願公開

@ 公開特許公報(A) 平2-154844

Mint. Cl. 5

广内整理番号 識別記号

❸公開 平成2年(1990)6月14日

F 16 H 3/66

В 7331-3 J

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全14頁)

自動変速機用歯車変速装置 60発明の名称

> 頤 昭63-308416 ②特

22出 願 昭63(1988)12月6日

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内 存 幸 浅 田 @発明者

愛知県豊田市トヨタ町1番地 勿出 顋 人 トヨタ自動車株式会社

00代 理 人 弁理士 渡辺 丈夫

1、発明の名称

自動变速機用動車変速装置

2. 特許請求の範囲

第1サンギャと、第1リングギャと、第1サン ギャおよび第1リングギャに嚙合するピニオンギ ヤを保持する第1キャリヤとを有する第1遊星歯 車と、

第2サンギャと、第2リングギャと、第2サン ギャに鳴合するピニオンギャおよびそのピニオン ギャと第2リングギャとに鳴合する他のピニオン ギャを保持する第2キャリャとを有する第2遊星 歯車と、

第3サンギャと、第3リングギャと、第3サン ギヤおよび第3リングギヤに嚙合するピニオンギ ヤを保持する第3キャリヤとを有する第3遊里歯 車とを備え、

第1リングギャと第2リングギャとが常時連結 されもしくは係合手段を介して選択的に連結され るとともに、第1キャリヤと第2キャリヤと第3

リングギヤとの三者が常時連結されもしくは係合 手段を介して選択的に連結され、また第2サンギ ヤと第3キャリヤとが常時連結されもしくは係合 手段を介して選択的に連結されていることを特徴 とする自動変速機用歯車変速装置。

3. 発明の詳細な説明

産業上の利用分野

この発明は車両用の自動変速機において使用さ れる歯車変速装置に関し、特に三組の遊星歯車を 組合せて構成した歯車変速装置に関するものであ

従来の技術

周知のように遊望歯車はサンギャとリングギャ とこれらに噛合するピニオンギヤを保持するキャ リヤとの三要素を有し、そのいずれかの要素を入 力要素とするとともに、他のいずれかを出力要素 とし、さらに残る他の要素を固定することにより、 入力された回転を増速し、もしくは正転減速し、 あるいは反転波速して出力することができ、した がって従来一般には、複数の遊星歯車を組合せて

従来、このような背景の下に案出された多数の 歯車変速装置が提案されており、そのうち三組の 遊望歯車を使用した装置が、例えば特開昭51-17767号公報、回51-48062号公報、 同51-108168号公報、同51-1081 70号公報、同51-127968号公報に記載

合わせた歯車変速装置では、各要素の連結のし方 やクラッチやプレーキの配置によって設定可能な 変速比が大きく変わるのであり、したがって各遊 星歯車の要素周士の連結のし方を、常時連結かク ラッチを介した連結かを問わずに一定にし、その ような構成の歯車列において入力のためのクラッ チや要素を固定するためのプレーキなどの数や配 置によって、設定可能な変速段の数やその変速比 を適宜に決めることも技術的には可能であり、そ のようにすれば、仕様の異なる歯車変速装置であ っても基本となる歯車列が共通化されることによ り、上記のごとき問題はある程度解消し得るもの と考えられる。その場合、基本となる歯車列の構 成は、全体として小型軽量であること、製造が容 易なこと、設定可能な変速比が等比級数に近い関 俄にあること、変速ショックの低減に有利なこと、 必要に応じ"1"以下の変速比を設定可能なこと、 最大変選比と最低変選比との镅が広いことなどの 要請を満すことが好ましい。

このような所謂転用可能性の広い歯車列を得る

されている。

発明が解決しようとする課題

しかるに複数劇の遊星歯車を組合わせた歯車変 速装置では、それぞれの遊望歯車の連結のし方や いずれの要素を入力軸に連結するか、あるいはい ずれの要素を固定するかによって設定し得る変速 段の数や各変速段での変速比が多様に変化する。 したがって実用にあたっては、エンジン出力との 関係や搭載する車両の用途もしくは要求される特 性などに基づいて歯車変速装置を選択している。 その場合、クラッチやプレーキの配置のみならず、 歯車列の構成までも、既存の歯車変速装置とは異 なるものを使用するとすれば、用意すべき歯車変 速装置の種類が車両の種類と同程度の多くなるの みならず、設計・製造を含めた歯車変速装置の生 産性が悪化することになり、特に仕様の異なる歯 車変速装置ごとに基本設計からやり直すことにな るとともに、生産工程の共通化が図れないから、 生産性が悪くなる。

一方、前述したように、複数組の遊星歯車を相

との観点から前期の従来の歯車変速装置を検討すると、前述した従来のいずれの歯車変速装置をを選び込まれた。 はいっとはされていず、また設定可能を設定を設定を変えるためにクラッチやプレーキの配配のように変えるべきかの記述がないは変ををといるがあると考えられる。

この発明は上記の事情を背景としてなされたもので、多様な仕様に容易に変更することができ、 しかも複合した路条件を共に満すことのできる基本的な構成を含む自動変速機用歯車変速装置を提供することを目的とするものである。

課題を解決するための手段

この発明は、第1サンギヤと、第1リングギヤと、第1サンギヤおよび第1リングギヤに鳴合するビニオンギヤを保持する第1キャリヤとを有する第1遊星歯車と、第2サンギヤと、第2リング

デヤと、第2サンギャと第3サンギャと、第2サンギャと第3サンギャとのピニオンギャとの発持するサンギャとのが第2世上を保持のピニオンギャを保持のアニオンギャを保持のアニオンギャを保持のアニオンギャを保持のアングがある。第3 ギャングがある。とを特徴をある。

作用

この発明の装置では、互いに連結された第1リングギヤと第2リングギヤとが一体となってもしくは個別に、また互いに連結された第1キャリヤおよび第2キャリヤならびに第3リングギヤが一

の遊星歯車1および第3の遊星歯車3をシングル ピニオン型遊垣歯車によってそれぞれ構成すると ともに、第2の遊星歯車2をダブルピニオン型遊 皇歯市によって構成し、これらの各遊皇歯申1。 2. 3における各要素を次のように連結して構成 されている。すなわち第1遊星歯車1は、サンギ ヤ1Sと、そのサンギヤ1Sと同心状に配置した リングギヤ1R と、これらのギヤ1S . 1R に唱 合するピニオンギヤを保持するキャリヤ1C とを 主たる要素として構成されている。これに対して 第2遊星歯車2は、サンギヤ2~と、リングギヤ 2 R と、これらのギヤ28 . 2 R の間に配置され て互いに噛合する少なくとも1対のピニオンギヤ を保持するキャリヤ 2C とを主たる要素として例 成されている。また第3遊星歯車3は、第1遊星 歯車1と同様に、サンギヤ3~と、そのサンギヤ 38 に対して同心状に配置したリングギヤ3R と、 これらのギャ38,3mに嚙合するピニオンギャ を保持するキャリヤ30とを主たる要素として構 成されている。そして第1遊星歯車1のリングギ

実 施 例

つぎにこの発明の実施例を図面を参照して説明 する。

第1回はこの発明の一実施例を原理的に示す模式図であって、ここに示す歯車変速装置は、第1

ヤ18 と第2 遊園歯車 2 のリングギヤ 2 R とが一体となって回転するよう連結されるとともに、第1 遊星歯車 1 のキャリヤ 1 C と第2 遊星歯車 2 のキャリヤ 2 C とが一体となって回転するよう連結されており、その第2 遊星歯車 2 のキャリヤ 2 C と第3 遊星歯車 3 のキャリヤ 3 C とが一体となって回転するよう連結されている。

なお、上記の各要素の連結構造としては、中空 軸や中実軸もしくは適宜のコネクティングドラム などの一般の自動変速機で採用されている連結構 造などを採用することができる。

入力輪4は、トルクコンパータや流体を手などの動力伝達手段(図示せず)を介してエンジン(図示せず)に連結されており、この入力輪4と 第1遊星歯車1のサンギヤ18 との間には両者を 選択的に連結する第1クラッチ手段 K1 が設けられている。また入力輪4と、互いに連結された第 2 遊星歯車2のサンギャ25 および第3 遊星歯車3のキャリャ3C との間にはこれらを選択的に連結する第2クラッチ手段K2 が設けられている。

また互いに連結された第1遊屋歯車1のリングギャ1R および第2遊星歯車2のリングギャ2R の回転を選択的に阻止する第1プレーキ手段B1が、これらのリングギャ1R。 2R とトランスミ

ぞれ図示せず)に回転を伝達する出力輪 5 が、第 3 遊星歯車 3 のリングギヤ 3 R に連結されている。

以上のように構成された歯む変速装置では、前進5段・後進1段の変速が可能であって、これらの各変速段は前達した各クラッチ手段K1・K2・K3 およびプレーキ手段B1・B2・B3 を第1をにより達成される。なお、第1を合きせることにより達成さその具体値を併せて示してあり、その具体値は、各変速の関係を併せて示してあり、その具体値は、各変速のはある。また第1を1・D2・D385とした場合の値である。また第1を1を1・D385とした場合であることを、また空間は解放状態であることを、は下、各変速段について説明する。

(この頁、以下余白)

ッションケース(以下、単にケースと記す)6と の間に設けられている。また互いに連結された第 2 遊星歯車2のサンギャ25 と第3 遊星歯車3の キャリヤ3C の回転を選択的に阻止する第2プレ ーキ手段B2 が、これらのサンギャ25 もしくは キャリヤ30とケース6との間に設けられている。 さらに第3遊星歯車3のサンギャ35 の回転を選 択的に阻止する第3プレーキ手及B3 が、そのサ ンギャ3S とケース6との間に設けられている。 これらのプレーキ手段B1 , B2 , B3 は、従来 一般の自動変速機で採用されている油圧サーポ機 構などで駆動される湿式多板プレーキやパンドブ レーキ、あるいは一方向クラッチ、さらにはこれ らを組合せた構成などとすることができ、また実 用にあたっては、これらのプレーキ手段B1 . B 2 . B 3 とこれらのプレーキ手段 B 1 . B 2 . B 3 によって固定すべき各要素との間もしくはケー ス6との間に適宜の連結部材を介在させ得ること

そしてプロペラシャフトやカウンタギヤ(それ

1.532 1.312 1.312 1.000 1.722

第

は勿論である。

Rf1 K2 K3 B1 B2 B3 $(\rho_1 = 0.396, \rho_2 = 0.443, \rho_3 = 0.33)$ 1st O O O $(1+\rho_1)/\rho_1$ 3 2md O O $(\rho_1 + \rho_2)/\rho_1$ 2 3md O O $(\rho_1 (1+\rho_2)/\rho_1)$ 2 4th O O $(\rho_1 (1+\rho_2)/\rho_1)$ 1 5th O O O $(\rho_1 (1+\rho_2)/\rho_1)$ 0 5th O O O $(\rho_1 (1+\rho_2)/\rho_1)$ 0 0 6th O O O $(\rho_1 (1+\rho_2)/\rho_1)$ 0 0 5th O O O $(\rho_1 (1+\rho_2)/\rho_1)$ 0 0 6th O O O $(\rho_1 (1+\rho_2)/\rho_1)$ 0 0		25	クラッチ手段	手段	イト	ブレーキ手段	≢ R2	#	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		2	¥	К3	18	82	B3	$(\rho_1 = 0.395, \rho_2 = 0.443, \rho_3 =$	0.0
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1st	0		0	0			(1+01)/01	e e
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	23	i		0		0		10/(20+10)	- 5
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	Sa			0			0	$\rho_1 (1+\rho_3) + \rho_2 \rho_3$ $\rho_1 (1+\rho_3)$	
0 0 0 0 0 $1/(1+\rho_3)$ 0 0 $-\rho_2(1+\rho_1)$ 0 0 $\rho_1(1-\rho_2)(1+\rho_3)$	4 th	1	0	0					
O O $\frac{-\rho_2}{\rho_1} \frac{(1+\rho_1)}{(1-\rho_2)(1+\rho_3)}$	5 th	l	0	•	°o		0	1/(1+03)	
	ŞŞ.	0			0		0	$\frac{-\rho_2 (1+\rho_1)}{\rho_1 (1-\rho_2)(1+\rho_3)}$	- 2

):いずれか一つを係合させてもよい。

(前進第1速)

第1クラッチ手段K1 および第3クラッチ手段 K3 ならびに第1プレーキ手段B1 を係合させる。 すなわち第1遊星歯串1のサンギヤ18 を入力軸 4に連結するとともに、第1遊星歯車1および第 2 苅星歯車2の各リングギヤ1R 、2R を固定す る。したがって第1遊星歯車1では、リングギヤ 18を固定した状態でサンギヤ18が入力輪4と 共に回転するから、キャリヤ10が入力軸4に対 して減速されて正回転(入力輪4と同方向の回転。 以下周じ)し、このキャリヤ10の回転が第2遊 星歯車2のキャリヤ2C 、第3クラッチ手段K3 、 第3遊星歯車3のリングギヤ3mを介して出力軸 5に伝達される。なお、第2遊星歯車2はサンギ ヤ25 が入力軸4およびケース6に対して非連結 状態となっており、また第3遊星歯車3はキャリ ヤ3℃が入力軸4およびケース6に対して非連結 状態でかつサンギヤ35 がケース6に対して非連 結状態となっているために、これら第2遊星歯車 2 および第3 遊星歯車3 は特に増減速作用を行な

1 および第 2 遊星歯車 2 のキャリヤ 1 C . 2 C およびこれに第 3 クラッチ手段 K 3 を介して連結された出力軸 5 が入力軸 4 に対して被速されて正回転する。なおこの場合、第 3 遊星歯車 3 はサンギャ3 S がケース 6 に対して非連結状態となっているから、特に増減速作用を行なわない。そしてこの場合の変速比は、第 1 表に示す通り、

(P1 + P2) / P1 で表わされ、その具体値は、 2.122となる。 《前進第3選》

わない。したがって入力帕4の回転は実質的に第 1 遊星歯車1 のみによって減速されて出力帕5 に伝達され、前進段で最も変速比の大きい第1 速となり、その変速比は第1 表に示す通り、

 $(1+p_1)/p_1$

で表わされ、その具体値は、 3.532となる。 《前進第2選》

が第1 茆屋飯車1のキャリヤ10 と一体となって いるから、リングギヤ2R およびキャリヤ2C が 正回転し、かつリングギヤ28 がキャリヤ26 よ り迎く回転し、それに伴いサンギヤ25 がキャリ ヤ20 より低速で正回転する。このサンギヤ25 の回転が第3遊星歯車3のキャリヤ3℃に伝達さ れるから、第3遊星歯車3ではサンギヤ35を固 定した状態でキャリヤ3C が低速で正回転するこ とになり、その結果、リングギヤ3m がキャリヤ 3 C に対して増速され、入力軸 4 より若干遅い速 度で正回転する。すなわち第1遊星歯車1および 第2遊星歯車2のキャリヤ1C、2Cと第3遊星 歯車3のリングギャ3Rとに対して連結された状 銀にある出力軸5は入力軸4より若干遅い速度で 正回転し、前進第3速となり、その変速比は、第 1 夜に示すように、

$$\frac{\rho_1 \ (1+\rho_3)+\rho_2 \ \rho_3)}{\rho_1 \ (1+\rho_3)}$$

で表わされ、その具体値は、 1.312となる。 《前進第4選》

第1ないし第3のクラッチ手段K1 , K2 , K 3 を係合させ、かつ全てのプレーキ手段B1 , B 2 , B3 を解放する。すなわち第3速の状態で第 3 プレーキ手段B3 に替えて第2クラッチ手段K 2 を係合させる。したがって第1遊星歯車1のサ ンギャ18 および第2遊星歯車2のサンギャ28 ならびに第3遊星歯車3のキャリヤ30 の三者が 入力軸4に連結されることになる。その結果、第 1 遊星歯車1と第2遊星歯車2とは、キャリヤ1 C . 2 C 同士およびリングギャ1R . 2 R 同士が 連結されているから、それぞれのサンギヤ18. 28 が入力軸4と共に回転することにより、全体 が一体となって回転する。したがって第2遊星歯 車2のキャリヤ2C に第3クラッチ手段K3 を介 して連結されている出力軸5は入力軸4と等速度 が正回転する。なお、第3遊星歯車3では、キャ リヤ3℃が入力輪4に連結されているうえに、リ ングギャ3Rが第2遊星歯車2のキャリヤ2cに **連結されていて入力軸4と等速度で回転するから、** その全体が一体となって回転する。すなわち歯車

列の全体が一体回転するので、増減速作用は生じず、変速比は"1"となる。

(前進第5速)

第1および第3のクラッチ手段K1, K3のい ずれか一方と第2クラッチ手段K2 および第3プ レーキ手段B3 を係合させる。すなわち例えば、 上述した第4速の状態で第3クラッチ手段K3 に 替えて第3プレーキ手段B3を係合させる。この 場合、第1苅里歯車1と第2苅星歯車2とは、上 述した第4速の場合と同様にその全体が一体とな って入力輪4と共に回転するが、第3遊星歯車ク ラッチ手段K3 が解放されているために、入力軸 4と出力軸5との間での増減速作用を特には行な わない。これに対して第3遊星歯車3では、サン ギャ38 を固定した状態でキャリャ3C が入力軸 4と共に回転するために、リングギヤ3R および これに連結してある出力帕5が入力輪4に対して 増速されて正回転する。すなわちこの場合は、実 質的に第3遊量歯車3のみが増速作用を行なって オーパードライブ段である第5速となる。そして

その変速比は、第1衷に示すように、

 $1/(1+\rho_3)$

で表わされ、その具体領は、 0.722となる。

(後進)

第1クラッチ手段K1 と第1および第3のプレ ーキ手段B1, B 3とを係合させる。すなわち第 1 遊星歯車1のサンギャ18 を入力軸4に連結す るとともに、第1遊星歯車1および第2遊星歯車 2のリングギヤ1R, 2Rと第3遊星歯車3のサ ンギヤ3Sとを固定する。したがって第1遊星歯 事1では、リングギヤ1Rを固定した状態でサン ギャ18 が入力輪4と共に回転するから、キャリ ヤ1Cが入力帕4に対して被速されて正回転し、 これが第2遊星歯車2のキャリヤ20に伝達され る。また第2遊里歯車2では、リングギヤ2mを 固定した状態でキャリヤ2C が入力輪4より低速 で正回転するから、サンギヤ25が逆回転(入力 帕4とは反対方面の回転。以下同じ)し、これが 第3 遊星歯車3のキャリヤ3C に伝達される。さ らに第3遊屋歯車3では、サンギヤ3~を固定し

た状態でキャリヤ3 C が逆回転するために、リングギヤ3 R およびこれに連結してある出力軸 5 がキャリヤ3 C より選く逆回転する。すなわち入力軸 4 の回転は、各 変星歯車 1 , 2 , 3 によって減速かつ反転されて出力軸 5 に伝達され、後進段となる。そしてその変速比は、第 1 表に示す過り、

$$\frac{-\rho_2 (1+\rho_1)}{\rho_1 (1-\rho_2)(1+\rho_3)}$$

で表わされ、その具体値は、- 2.028となる。

を解放し、からきをといる。 ののは、からいでは、からには、からいでは、からいは、からいでは

ところで第1衷から知られるように、上述した 例成の歯車変速装置では、全ての変速段で第1ク ラッチ手段K1を係合させることになるので、これを廃止して第1遊皇歯車1のサンギヤ1Sを入 力軸4に常時連結する例成とすることが可能であ

ラピニョオ型が国面中に置き換えることができ、 その例を図示すれば、第3図の適りである。すな わち第3図に示す構成の歯事変速装置はは、前3速 た第1図に示す構成のうち第1変星歯事1とと が第2型歯事2とをラピニョオ型変歯事に置き換える かつ入力軸4が歯車列に対して出力軸5個に倒に するよう配置を換えたものである。この第3段 すす構成の歯車変速装置であっても前進5段 進1段の変速段の設定が可能であり、その作動表 を第3表に示す。

(この質、以下余白)

る。その例を図示すれば第2図の適りであり、ま たその作動表は第2衷の適りである。

第 2 表

	クラフ	チ手段	フレ	- +	手段
	K2	K3	В1	B2	В3
1st		0	0		
2nd		0		0	
3rd		0			0
4 th	0	0			
5th	0				0
Rev			0		0

第 3 表

	クラ	ッチ	手段	プレ	· - +:	手段
	K1	K2	K3	B1	B2	Вз
1st	0		0	0		
2nd	0		0		0	
3rd	0		0			0
4 th	0	0	0			
5th	0*	0	0*			0
Rev	0			0		

(*):いずれか一方を係合させてもよい。

ところで的述した動作説明から明らかなように、各遊星歯車1,2,3は全ての変速段で常時増減速作用を行なっている訳ではなく、クラッチ手段K1,K2,K3 およびプレーキ手段B1,B2.B3 の係合・解放のし方によって所定の遊星歯車が選択されて増減速作用を行なうのであり、したがって各遊星歯車1,2,3における各要素の基本的な連結関係(課題を解決するための手段の項

で述べた連結関係)を例えばコネクティングドラムによる常時連結によって達成せずに、前記の第3クラッチ手段K3のようなクラッチ手段によって必要に応じて達成する構成であっても必要とする変速段を得ることができる。

第4図はその一例を示すものであり、ここに示す構成の歯事変選装置は、前述した第2図に示す構成のうち第3数星歯車3のサンギャ38とリングギャ3Rとの間に両者を選択的に連結する第4クラッチ手段K4を介装して構成したものである。この第4図に示す歯車変速装置の作動表は第4表の適りであって、前進5段・後進1段の変速段の設定が可能である。

(この頁、以下余白)

第 4 表

	クラ	ッチ	手段	アレ	- +	手段
	K2	K3	K4	В1	B2	B3
1st		0		0		
2nd		0			0	
3rd		0				0
4 th	0*	o*	0*			
5th	0					0
Rev			0	0		

(*):いずれか2つ以上を係合させればよい。

また第5因に示す構成の歯車変速装置は、前述した第3因に示す構成のうち第3遊星歯車3のサンギャ35とキャリヤ3Cとの間に両者を選択的に連結する第5クラッチ手段K5を設けたものである。この第5図に示す歯車変速装置の作動表は第5表の過りであって、前進5段・後進1段の変速段の設定が可能である。

第 5 表

	2	ラッ	チ手	段	ナレ	- +	手段
	К1	K2	K3	K5	В1	B2	B3
1st	0		0		0		
2nd	0		0			0	
3rd	0		0				0
4 th	0*1	0*1	0*1	0*1			
5th	0*2	0	0.5				0
Rev	0			0	0		

(*1):いずれか3つ以上を係合させればよい。 (*2):いずれか一方を係合させてもよい。

ー方、この発明では、第1遊型歯車1のリング ギヤ1Rを入力輪4に対して選択的に連結する構 成も可能であり、次にその例を示す。

第6回に示す構成の歯串変速装置は、前述した 第1回に示す構成のうち第1遊望歯車1のリング ギャ1Rとサンギャ1Sとの間に第6クラッチ手 段K6を設けて、この第6クラッチ手段K6およ び第1クラッチ手段K1を介してリングギャ1Rを入力輪4に理結するよう構成し、かつ第2クラッチ手段K2を廃止して第2遊星歯車2のサンギヤ2S および第3遊星歯車3のキャリヤ3C を入力輪4に連結しないようにし、さらに出力輪5が入力輪4と同輪上に位置するよう配列を変えて構成したものである。この第6図に示す機成の歯車変速装置の作動表を第6表に示す。

第 6 表

	クラ	ッチ	手段	フレ	/ - ‡	手段
	K1	K3	K6	B1	B2	Вз
1 st	0	0		0		
2nd	0	0			0	
3៧	0	0				0
4 th	0	0	0			
5 th	0		0			0
Rev	0			0		0

なお、この第6図に示す構成の歯事変速装置においても、第1クラッチ手段 K 1 は全ての変速段で係合させることになるから、これを廃止して第1 遊星歯車1のサンギヤ1S を入力軸4に常理結した構成に変更することもできる。その例を第7回に示す。またその作動表は第7衷の通りである。

第 7 表

	クラ:	チ手段	プレ	- +	手段
	КЗ	K6	81	B2	B3
1st	0		0		
2nd	0			0	
3rd	0				0
4 th	0	0			
5th		0			0
Rev			0		0

また上記の第6クラッチ手段K6 はその配置を

またさらにこの発明では、前記の第6クラッチ手段 K 6 と第4クラッチ手段 K 4 とを併用のの語り、その例を示せば第10回のの第10回に示す構成のうちこの第10回に示す構成のうち R 6 回車3のサンギャ35 とリングギャ35 とリングギャ35 とリングギャラッチ 1 2 を前ろして構成のしたものでははのの語を選択的したものでははのの語をではいる。この作動表を第9表に示す。

(この質、以下余白)

変えて第1茂星歯車1のリングギヤ1R を直接入力輪4に連結するよう構成することもでき、その例を第8図に示す。またその作動表は第8表の過りである。

第 8 表

	クラ	ッチ	手段	ナレ	- # 5	手段
	Κ1	K3	K6	В1	B2	Вз
1st	0	0		0		
2nd	0	0			0	
3rd	0	0				0
4 th	0	0	0			
5th	0*	0,	0			0
Rov	0			0		0

(*):いずれか一方を係合させる。

なお、上記の第8回に示す構成の歯事変速装置は、例えばFF車(前置きエンジン前輪駆動車) に適するよう配列をとすることも可能であり、そ の例を第9回に示す。

第 9 表

	1	フラッ	チ手具	Q	ナレ	- +	手段
	K1	K3	K4	K6	B1	B2	B3
1st	.0	0			0		
2nd	0	0				0	
3rd	0	0					0
4 th	0	0.	o*	o*			
5th	0			0			0
Rev	0				0		0
Rev2	0		0		0		

(*):いずれか2つ以上を係合させればよい。

なお、この第10図に示す構成の歯車変速装置においても第1クラッチ手段 K1 は全ての変速段で係合させることになるから、これを廃止して第1 及星歯車1のサンギヤ15 を入力輪4 に常時理結する構成とすることも可能であり、その例を第11図に示す。その作動表は第10表の通りである。

第 10 書

	クラ	ッチ	手段	プレ	- +	手段
	K3	K4	K6	B1	B2	B3
1st	0			0		
2nd	0				0	
3rd	0					0
4 th	0*	0*	0*			
5th			0			0
Rev				0		0
Rev2		0		0		

(*):いずれか2つ以上を係合させればよい。

また上記の第10図に示す構成において、第6 クラッチ手段K6の配置を変えて、第1遊星歯車 1のリングギヤ18を第1クラッチ手段K1を介 さずに直接入力輪4に連結するよう構成すること もでき、その例を第12図に示す。なお、この第 12図に示す構成は、前述した第8図に示す構成 に第4クラッチ手段K4を付加した構成に相当す

1のキャリヤ1Cと第2遊星歯車2のキャリヤ2 Cとを常時連結した構成としたが、この発明では、 これらのキャリヤ1C、2Cを選択的に連結する 構成とすることもでき、その例を以下に示す。

すなわち第14図に示す構成の歯車変速装置は、 前述した第10図に示す構成のうち第1遊星歯車 1のキャリヤ1Cと第2遊星歯車2のキャリヤ2 Cとの間に両者を選択的に連結する第7クラッチ 手段K7を配置して構成したものである。この構 成であれば、前進6段・接進2段の変速段の変速 段の設定が可能であり、その作動表を第12表に 示す。

(この頁、以下余白)

る。この第12図に示す構成の個車変速装置の作 動表を第11寝に示す。

第 11 表

		フラッ	チ手員	Q	ナレ	- +	手段
	K1	K3	K4	K6	B1	B2	Вз
1st	0	0			0		
2 nd	0	0				0	
3៧	0	0					0
4 th	0*	o*	0*	0*			
5 th		0		0			0
Rev	0				0		0
Rev2	0		0		0		

(*): いずれか3つ以上を係合させればよい。

さらに頭12図に示す構成はFF車に適するよう配列することも可能であり、その例を第13図に示す。

ところで上述した各実施例では、第1遊星歯車

第 12 表

		クラ	"	ナレ	- +	手段		
	K1	K3	K4	K6	.K7	В1	B2	Вз
1st	0	0			0	0		
2nd	0	0			O		0	
3rd	. 0	0			0			0
4 th	0*	O*	0*	0*	0*			
5th	0			0	0			0
6th	0	0		0				0
Rev	0				0	0		0
Rev2	0		Ο,		0	0		

(*):いずれか3つ以上を係合させればよい。

なお、上記の第14図に示す構成の歯車変速装置においても第1クラッチ手段 K 1 を全ての変速段で保合させることになるので、これを廃止して第1避 屋 歯車 1 のサンギヤ 1 S を入力輪 4 に常時連結した構成とすることもでき、その例を図示すれば、第15回の過りである。またその作動表は

第12夜のうち K 1 の個を削除したものとなり、 参考までにその作動表を示せば第13 表の通りで ある。

第 13 表

	2	ラッ	チ手	プレーキ手段			
	K3	K4	K8	K7	B1	B2	В3
1st	0			0	0		
2nd	0			0		0	
311	0			0			0
4 th	0*	0*	0*	O*			
5th			0	0			0
6th	0		0				0
Rev				0	0		0
Rev2		0		0	0		

(**):いずれか3つ以上を保合させればよい。

また第16回に示す構成の歯車変速装置は、前述した第6回に示す構成に第7クラッチ手段K7を付加して第1遊星歯車1のキャリヤ1Cと第2

させることになるから、これを廃止して第1遊望 歯車1のサンギヤ15を入力輪4に常時理結した 構成とすることもでき、その例は第17図に示す 通りであり、またその作動表は第15衷に示す過 りである。

第 15 表

	クラ	ッチ	手段	プレーキ手段			
	K3	K6	K7	81	B2	Вз	
1st	0		0	0			
2nd	0		0		O		
3rd	0		0			0	
4th	0	0	0				
5th		0	0			0	
6th	0	0				0	
Rev			0	0		0	

第7クラッチ手段K7を用いた更に他の例は第 18図および第19図の通りであり、これらのう 遊星歯車2のキャリヤ20 とを選択的に連結するよう構成したものである。この第16図に示す構成の歯車変速装置によれば、前進6段・後進1段の変速段の設定が可能であり、その作動表は第14 表の過りである。

第 14 表

	2	ラッ	<i>9</i> ₹	プレーキ手段			
	K1	K3	K6	K7	81	B2	B3
1st	0	0		0	0		
2nd	0	0		0		0	
314	0	0		0			0
4 th	0	0	0	0			
5th	0		0	0			0
6th	0	0	0				0
Rev	0			0	0		0

この第16図に示す構成の歯車変速装置においても全ての変速段で第1クラッチ手段K1を係合

ち第18図に示す構成の歯車変速装置は、前述した第8図に示す構成のうち第1遊型歯車1のキャリヤ1Cと第2遊型歯車2のキャリヤ2Cとの間に両者を選択的に連結第7クラッチ手段K7を介装して構成したものであり、その作動表は第16表に示す過りである。

第 16 表

	2	ラッ	チ手	プレーキ手段			
	К1	K3	Kß	K7	B1	B2	B3
1 st	0	0		0	0		
2nd	0	0		0		0	
3rd	0	0		0			0
4th	0	0	0	0			
5th	0*	0	0	0*			0
6th	0		0	0			0
Rev	0			0	0		0

(*):いずれか一方を係合させてよい。

また第19図に示す構成の歯車変速装置は、前述した第12図に示す構成のうち第1遊望歯車1のキャリヤ1Cと第2遊星歯車2のキャリヤ2Cとの間に第7クラッチ手段K7を介装して構成したものである。そしてその作動表は第17表に示す過りである。

第 17 表

	クラッチ手段					プレーキ手段		
	K1	K3	K4	K6	K7	B1	B2	83
1st	0	0				0		
2nd	0	0					0	
3rd	0	0						0
4th	0*1	0*1	0*1	O*1	0*1			
5th	0	0		0	°			0
6th	0			0	0			0
Rev	0				0	0		0
Rev2	0		0		0	0		

(*): いずれか一方を係合させてもよい。 (*1): いずれか4つ以上を係合させればよい。

> 段の変形例としては、本出願人が既に出願した特願的63-1767270号や特願的63-22 1670号の顧告に該付した明報書および図面に記載したものを採用することができる。

その例を示すと、第20回に示す例は、前述し た第2図に示す構成における第クラッチ手段K3 、 および各プレーキ手段B1,B3をより具体 化したものである。すなわち第3クラッチ手段K 3 は、第2遊星歯車2のキャリヤ2C が第3遊星 歯車3のリングギャ3Rに対して正回転する際に 係合する一方向クラッチ70と、これら直列に配 置した多板クラッチ71と、これらの一方向クラ ッチ70と多板クラッチ71とに対して並列に配 置した他の多板クラッチ72とによって構成され ている。また第1プレーキ手段B1 は、第1遊星 歯車1および第2遊星歯車2のリングギヤ1R, 2 R が逆回転しようとする際に係合する一方向ク ラッチ40によって構成されている。さらに第2 プレーキ手段B2 は、第2遊星歯車2のサンギャ 28 および第3 遊草歯車3のキャリヤ30 が逆回

なお、上記の第6図ないし第19図の実施例のうち、第1遊型歯車1と第2遊型歯車2とにおけるリングギャ1R.2R同士およびキャリヤ1C.2C同士を直接連結した実施例(第6図、第7図、第8図、第9図、第10図、第11回、第12図、第13図の実施例)のものは、第1遊型歯車1と第2遊星歯車2とを一体にしてラビニョオ型遊星歯車に置き変えることができる。

転しようとする際に係合する一方向クラッチ50と、これに直列に配置した多板クラッチ51との都合わせに対して並列に配置した他の多板クラッチ55とによって構成されている。かつまた第3プレーキ手段B3は、第3遊星歯車3のサンギャ35が逆回転しようとする際に係合するサンギャ35が逆回転しようとする際に係した多板クラッチ65とによって構成されている。

また第21回に示す例は、前述した第4回に示す構成における第3クラッチ手段K3 および各プレーキ手段B1.B2.B3 について上記の第2 0 図に示すと同様の改良を施したものである。

以上、この発明を第1実施例ないし第21実施例を示して説明したが、この発明は上記の各実施例に限定されないことは勿論であり、この発明は、要は、前記の「課題を解決するための手段」の項に記載した構成を有していればよいのであって、各遊星歯車における要素同士の連結形態は、常時連結であってもクラッチ等の係合手段を介した選択的な連結であってもよく、さらに入力軸および

出力軸を連結する要素、および固定すべき要素は 必要に応じて適宜決めればよい。

発明の効果

以上説明したようにこの発明によれば、二組のシングルビニオン型遊屋歯車と一組のダブルビニオン型遊屋歯車を使用した歯車変速装置であって、小型軽量化や変速ショックの低減さらには車両としての動力性能の向上などの実用上の要請を満すことができ、そして仕様の変更が容易な自動変速機用歯車変速装置を得ることができる。

4. 図面の簡単な説明

第1図ないし第21図はこの発明の実施例をそれぞれ示すスケルトン図である。

> 出願人 トョタ自動車株式会社 代理人 弁理士 豊 田 武 久 (ほか1名)























